# 浮体式洋上風車に用いるスカートサクションアンカーの 引抜き抵抗力に関する研究

粕 谷 悠 紀 伊藤政人 林 秀 郎 (本社土木本部) (本社生産技術本部) Ш 田 祐 樹 高 橋 真

# Study on Pullout Resistance of Skirt Suction Anchor for Floating Offshore Windmill

Yuki Kasuya	Masato Ito	Hidero Hayashi
Yuki Yamada	Shinichi Taka	ahashi
Abstract		

Under the above circumstances, the floating technology is one of the key solutions to utilize wind power offshore. Among the type of floating structures, tight mooring system "tension leg platform (TLP)" has been chosen, because it can minimize the motion response during operation. Particular emphasis is placed on the development of the tendon anchoring system "skirt suction anchor," which is widely applied in floating platforms. This study presents the effect of the rate of applied loads on the pullout resistance, and generated suction pressure of this anchor in terms of the experimental model and field tests in case of sandy soils. The results of both the tests have been compared with the finite element analysis considering soil–fluid interaction.

#### 概 要

代表的な浮体式洋上風車形式であるTLP型のレグ方式は、動揺が小さく、海上での占有面積が小さい 等のメリットがあるものの、アンカーが大型化し、設置コストが増大するというデメリットがあった。 そこで、TLP型の浮体式洋上風車に適用するアンカーを従来に比べて高性能かつ低コストで実現する 「スカートサクションアンカー」を開発した。本論文では、引抜き速度の違いによるスカートサクショ ンアンカーの引抜き抵抗力とサクション効果を把握するため、引抜き模型実験結果と実海域において実 施した実物大模型を用いた貫入実験および引抜き実験結果について述べる。また、各引抜き実験におけ る土/水連成FEMによるシミュレーション解析を行った結果について述べる。実験および解析の結果、 暴風時に生じる風や波浪によってアンカーに急激な引抜き荷重が作用した場合でも、サクション効果に よりアンカーの合理的な設計が可能であると考えられる。

# 1. はじめに

洋上風車の構造形式には、風車の支柱が海底まで到達 している「着床式」と風車自体が海洋に浮いている「浮 体式」がある。浮体式は水深が深い場合に適しており、 セミサブ型、スパー型、TLP(テンション・レグ・プラッ トフォーム)型などさまざまな型式がある(Fig. 1)。浮体 式のうち、セミサブ型およびスパー型は、係留索を弛緩 した「カテナリー方式」に分類される。一方、TLP型は、 緊張係留により浮体を下方に引込むことによって係留す る「レグ方式」に分類される。

カテナリー方式は実績が豊富であり,弛緩係留のため 動揺を許容することから係留アンカー等に作用する荷重 は小さい。一方で,①洋上風車の動揺が大きいので発電 効率が低下する,②海上での占有領域が大きいので船舶 や海底生物に与える影響が大きい,③係留索が長く絡ま りやすい等の課題がある。

レグ方式は実績が少ないものの, ①洋上風車の動揺が

小さいので発電効率が高い,②海上での占有領域が小さ いので船舶や海底生物に与える影響を抑制できる,③係 留索が短くなるというメリットがあるが,浮体,係留ア ンカーに作用する荷重が大きく,一般にアンカーが大型 化し,設置コストが増大するというデメリットがあると されていた。

そこで、水中橋梁基礎として開発済みのスカートサク ション基礎<sup>1)</sup>をTLP型の浮体式アンカーに応用した「スカ ートサクションアンカー」を開発した。Fig. 2に5MWの 洋上風車の適用事例を示す。スカートサクションアンカ ーは、頂版および頂版から下方に伸びた円筒形の鉛直壁 (スカート)で構成されており、スカートを海底地盤に貫 入させることで、従来のアンカーと異なり、地盤および 水圧により洋上風車を強固に固定する。

浮体式における洋上風車設置後(供用時)は、スカート の自重と周面摩擦力の和がアンカーの引抜き抵抗力とし て作用する。また、暴風時などに生じる波浪によってア ンカーに急激な引抜き荷重が作用する場合、スカートの 内側に負の過剰間隙水圧(受働サクション)が発生し,引 抜き抵抗が増加する。そのため,暴風時には,スカート の自重と周面摩擦力に加えてサクション力も引抜き抵抗 力として期待することができるため,アンカーの合理的 な設計が可能となる。しかし,アンカーに急激な引抜き 荷重が作用した場合にどの程度サクションが発生するか, あるいは速度依存性におけるサクション効果がどの程度 期待できるかは不明であった。また,引抜き速度が大き いと引抜き抵抗力が増大する現象は,透水性の低い粘性 土地盤では"Reverse bearing capacity"として従来から知 られているが<sup>2)</sup>,比較的透水性の高い砂地盤においても この効果が期待できるかどうかは不明であった。

そこで、本論文では、引抜き速度の違いによるスカー トサクションアンカーの引抜き抵抗力とサクション効果 を把握するため、砂地盤を対象とした引抜き模型実験結 果と実海域において実施した実物大模型を用いた貫入実 験および引抜き実験結果について述べる。また、スカー トサクションアンカーにおける引抜き挙動の再現、およ び土/水連成解析適用における妥当性の検証を目的とし て行った各引抜き実験の土/水連成FEMによるシミュ レーション解析結果についても述べる。

# 2. 概要

- 2.1 スカートサクションアンカーの特徴
  - スカートの海底地盤への貫入はスカート内外の水 圧差を利用して行うため、大型の機械が不要となり、従来に比べコストを低減できる。
  - スカートサクションアンカーは、鋼製またはフル プレキャストコンクリート製であるため、海上作 業は貫入のみであり、工期短縮が図れる。
  - スカートサクションアンカーは、設置箇所付近の 岸壁等の現地で製作できる。
  - スカート内のサクション効果を利用するため、ア ンカーの規模を小さくできる。

# 2.2 貫入の原理

スカートの海底地盤への貫入は、スカートの自重およ びスカート内の排水による「サクション」によって行う (Fig. 3)。「サクション」とは、スカート内の水位を外周 囲の静水圧よりも低減した時の水圧差である。スカート 内の水位を $\Delta$ h低下させた場合、スカート内外の水圧差  $\Delta$ h× $\gamma_w$ ( $\gamma_w$ : 水の単位体積重量)が生じる。

粘性土の場合,下向きの圧力によりスカートの下向き 荷重(貫入力)が増加する。砂質土の場合,上向きの圧力 によりスカート内側に上向きの浸透流が発生し,有効応 力が低減することにより,スカート先端の貫入抵抗が減 少する。サクション貫入は,この①下向き荷重による貫 入力の増加と,②上向き浸透流による貫入抵抗の低減の2 つのメカニズムによって成立している。







Fig. 2 浮体式洋上風車(TLP型)の構造図 "Tension Leg Platform" for Floating Offshore Wind Towers

#### 2.3 引抜き抵抗の原理

浮体式洋上風車のアンカーには、暴風時などに生じる 風や波浪によって大きな引抜き荷重が作用するため、海 底地盤から十分な引抜き抵抗を得る必要がある。スカー トサクションアンカーは、急速な引抜き荷重が作用する とスカートの頂版が引き上げられて、スカートの頂版と 海底面との隙間が広がろうとするが、スカート内側に負 の過剰間隙水圧(受働サクション)が発生するため、引抜 き抵抗が増加する(Fig. 4)。

受働サクションとは、スカート内への水の流入が遅い ためスカート内が静水圧以下(内外水圧差を生じる)とな る現象であり、この受働サクションによって大きな引抜 き抵抗が生み出される<sup>3)</sup>。ただし、スカートサクション が引抜き荷重を受けた際の内外水圧差は、荷重載荷速度、 透水係数、スカートの径・根入れ長等に依存する<sup>4)</sup>。

# 引抜き模型実験

#### 3.1 引抜き模型実験の概要

3.1.1 実験概要 引抜き速度の違いによるスカート サクションアンカーの引抜き抵抗とサクション効果を把 握するため,引抜き模型実験を実施した。対象地盤は砂 質土地盤である。実験は,土槽底部からのボイリングに よって均一な砂地盤(相対密度D<sub>r</sub>=40%程度)の作製が可 能な水締め土槽(幅2.25m×2.25m,高さ2.0m)で実施した (Fig. 5)。

地盤材料は硅砂6号 ( $D_{50}$ =0.28mm) を使用した。 $D_r$ =40% での室内試験結果より、透水係数k=3.2×10<sup>-2</sup>cm/sec,粘着 力c=0.0kN/m<sup>2</sup>,内部摩擦角 $\phi$ =31.9°である。なお、実験 にあたってはコーン貫入試験を4か所実施し、各深度のコ ーン指数のばらつきが小さいことを確認している。スカ ートサクションアンカーの模型(以下,スカート模型)は、 塩ビ製で実物の約1/19とし、外径267mm、長さ800mm、 厚さ12.7mmである。

貫入方法は、自重によりスカート模型を5cm貫入させ、 真空ポンプを用いてスカート内の水を排水して60cm貫 入させた。貫入時のサクションによるスカート内部にお ける土の盛り上がりは、平均で約10cmであった.その後、 15~30分程度放置した後に引抜き実験を実施した。引抜 き実験は、単調連続載荷の荷重制御で行った。主な計測 項目は、スカート内の間隙水圧(P<sub>s3</sub>, P<sub>s5</sub>, P<sub>s7</sub>)、地盤の間 隙水圧(P<sub>s1</sub>, P<sub>s2</sub>, P<sub>s4</sub>, P<sub>s6</sub>)、スカート先端の土圧、スカ ート模型の鉛直変位および引抜き荷重である。

3.1.2 実験ケース Table 1に実験ケースを示す。実験のパラメータは、頂版排水条件および引抜き速度とした。Case0は、スカート模型の頂版に設置したゴム栓を全て開放した状態(排水条件下)で実施した。

#### 3.2 引抜き模型実験の結果

3.2.1 引抜き荷重 Fig. 6に各ケースにおける引抜 き荷重Pと鉛直変位zの関係を示す。図中には降伏荷重と 最大荷重も併記した。降伏荷重は, logP-logz曲線の折れ 点から求めた。Case1~4の引抜き荷重は1mm以内の鉛直 変位で急増し,その後スカート模型が引抜かれ始めても 漸増する傾向がみられる。一方, Case0では,降伏荷重到 達後すぐに荷重が低下しており,軟化現象がみられる。

Fig. 7に各ケースにおける引抜き荷重Pと引抜き速度v の関係を示す。引抜き速度の増大に伴い降伏荷重および 最大荷重は増加する傾向がみられる。

3.2.2 頂版下のサクション Fig. 8に各ケースにお ける頂版下(P<sub>s7</sub>)のサクションP<sub>s</sub>と鉛直変位zの関係を示 す。サクションは引抜き荷重と同様に極わずかな鉛直変 位で急増し、その後スカート模型が引抜かれ始めても漸 増する傾向がみられる。なお、CaseOでは、サクションが ほぼ発生しないことを確認している。

Fig. 9に各ケースにおける頂版下(P<sub>s7</sub>)のサクションP<sub>s</sub> と引抜き速度vの関係を示す。引抜き速度の増大に伴い降 伏荷重時および最大荷重時のサクションは概ね線形的に 増加した。鉛直変位の進行に伴うサクションと引抜き荷 重の変化は相関性が高いことから、サクションの増大が 引抜き荷重の増大に大きく寄与すると考えられる。

3.2.3 サクションの深度分布 Fig. 10に各ケースに



Fig. 3 スカートサクションの貫入の原理 Penetration Mechanism of Skirt Suction







Fig. 5 引抜き模型実験の概要図 Loading Apparatus Test Model

Table 1 引抜き模型実験ケース

. .

1 .....

0 0 11

Cases of Pullout Load Test						
実験ケース	スカート模型	頂版排水条件	引抜き速度			
Case0		排水	1.5 N/sec			
Case1	塩ビ製	非排水	1.5 N/sec			
Case2	φ 267mm L800mm t12.7mm	非排水	15 N/sec			
Case3		非排水	160 N/sec			
Case4		非排水	3700 N/sec			

おけるサクションの深度分布を示す。いずれの深度にお いても、降伏荷重時に比べて最大荷重時のほうがサクシ ョンは大きい。これは、引抜きの進行に伴い模型の下方 までサクションが伝達されたためと考えられる。

3.2.4 引抜き抵抗力の構成比 Case0の最大荷重時 における引抜き抵抗力の構成比率は,自重が41%,周面 摩擦力が59%であった。引抜き速度が変化しても周面摩 擦力は一定と仮定すると,引抜き速度が大きいCase4の最 大荷重時における引抜き抵抗力の構成比率は,自重が 17%,周面摩擦力が25%,サクション抵抗力が約58%で あった。

# 引抜き模型実験結果のFEM解析による検 証

# 4.1 FEM解析の概要

4.1.1 解析条件 Fig. 11に解析に用いたメッシュ図 を示す。解析は軸対称モデルとし、モデル半径Rは、実 験土槽平面積と等価な円の半径とした。水理境界条件は、 モデル下端および外周端を非排水境界、スカート外側の 海底面を定水頭境界とした。解析プログラムは、土/水 連成FEM解析が可能なDAC x SAR<sup>5)</sup>とし、地盤の構成モ デルは、地盤の非線形性を考慮できるようDrucker-Prager モデルを用いた。入力定数は、実験に使用した硅砂6号 (D<sub>r</sub>=40%)の三軸圧縮試験結果および透水試験結果から 定めた。試験模型(頂版、スカート)および頂版下の水の 要素は線形弾性材料とし、試験模型には塩ビの剛性を設 定した。Table 2に入力定数一覧表を示す。

地盤の初期鉛直応力度は、γ'×d(d:地表面からの深さ)



Pullout Load with Vertical Displacement



Effect of Rate of Applied Load on Pullout Resistance



Fig. 8 頂版下のサクション(P<sub>s7</sub>) - 鉛直変位 Suction Pressure Generation underneath Top Plate with Vertical Displacement







Distribution of Suction Pressure with Depth



Table 2 入力定数 Material Properties of Sand, Model and Water

	種別	記号	単位	値
		Е	kN/m <sup>2</sup>	2.17×10 <sup>5</sup>
		ν	-	0.3
	地盤 (	с	kN/m <sup>2</sup>	0.0
	(4±496757, Dr=40%)	φ	0	31.9°
		γ'	kN/m <sup>3</sup>	5.1
1		k	cm/sec	3.2×10 <sup>-2</sup>
	試験模型 (頂版, ス	Е	kN/m <sup>2</sup>	3.4×10 <sup>6</sup>
		ν	-	0.4
カート)	k	cm/sec	1.0×10 <sup>-8</sup>	
	水 (頂版下)	Е	kN/m <sup>2</sup>	1.0×10 <sup>-1</sup>
水 (頂版下)		ν	-	0.49
	(ovia 17	k	cm/sec	3.2×10 <sup>-2</sup>





Comparison of Suction Pressure Generation underneath Top Plate of FEM and Model Test



Distribution of Suction Pressure

で与え,貫入による応力状態の変化(スカート周囲の応 力増加やスカート内部の貫入時サクションによる応力低 下など)は考慮していない。ただし,貫入時のサクション によるスカート内部における土の盛り上がり(平均 10cm)は初期状態としてモデル化している。

4.1.2 解析ケース 解析ケースはTable 1と同様であ る。解析におけるケースの名称は、各実験ケースの番号 の後に"C"を付けた。解析パラメータは実験同様、頂 版の排水条件と引抜き速度である。頂版からの排水を許 容したケース(Case-OC)では、頂版要素を設置せずスカー ト内部の地表面を定水頭境界とした。

# 4.2 FEM解析の結果

4.2.1 引抜き荷重 Fig. 12に引抜き荷重Pと鉛直変 位zの関係を実験結果とともに示す(解析:赤実線,実験: 青破線)。解析における荷重-変位関係は、すべてのケー スにおいて実験結果と同様な傾向を示しており、解析に おいても引抜き速度が大きくなるにつれ引抜き抵抗が増



Fig. 15 鉛直変位分布 Distribution of Vertical Displacement

加する結果が得られた。

4.2.2 頂版下のサクション Fig. 13に頂版下におけ るサクションPsと鉛直変位zの関係を示す。頂版下のサク ションと変位の関係においては実験結果(Ps7)と一部一 致していない部分もみられるが, 頂版が非排水条件の場 合にはサクションが発生し, 引抜き速度の増加に伴い増 加するという傾向は一致している。

4.2.3 サクション分布 Fig. 14に鉛直変位
z=0.12mm(降伏変位:Fig. 12に図示)時のCase-1C(v=1.5N/sec)とCase-3C(v=160N/sec)のサクション分布を示す。引抜き速度が小さいケース(Case-1C)では、サクションの発生範囲は小さいが、引抜き速度が大きいケース(Case-3C)では、スカート内全体に大きなサクションが発生した。

4.2.4 鉛直変位分布 Fig. 15に同じ変位時の鉛直変 位分布を示す。引抜き速度が小さいケース(Case-1C)では、 変位が大きい部分は頂版およびスカート部分に限定され ているのに対し、引抜き速度が大きいケース(Case-3C) では、スカート内全体に変位が大きい範囲が広がってい る。このことは、引抜き速度が大きくなると、発生した サクションによりスカート内部土が頂版およびスカート と一緒に持ち上げられ、引抜き抵抗が増大することを示 していると考えられる。

# 5. 実海域実験

# 5.1 実海域実験の概要

5.1.1 実験概要 試験体は、Fig. 16に示すようなス カート径D/スカート長H(貫入深さL=H-1.0)の異なる2 体(スカート1:D1.8m,H4.6m,L3.6m,t19mm,スカー ト2:D2.3m,H3.0m,L2.0m,t19mm)を用いており,材 質は鋼製とした(Photo 1)。当該海域の水深は約12m,海 底地盤はN値10~30程度の砂地盤である(Fig.17:国土地 盤情報検索サイトによる近傍柱状図から抜粋したN値)。 海底面付近の砂をサンプリングし、室内土質試験を行っ た結果,砂の粒度特性は、砂分:シルト分・粘土分=70%: 30%程度で、強度特性は、粘着力c=4.6kN/m<sup>2</sup>、内部摩擦 角 $\phi$ =36.6°,透水係数k=1.60×10<sup>-2</sup>cm/secであった。

実験は、台船上のクレーンにより試験体を海中に吊り おろし、自重貫入後サクションポンプによりスカート内 から排水し、スカート内の水圧を下げることによって所 定の深度まで貫入させた。その後、30分~1時間程度放置 した後に引抜き実験を行った(Fig. 18)。

主な計測項目は、スカート内外の間隙水圧、スカート 内およびスカート先端の土圧、スカートの周面摩擦力、 試験体の傾斜角および鉛直変位、試験体ひずみ、クレー ン引抜き荷重である。Photo 2に引抜き実験時の全景を、 Photo 3に実験で使用した荷重計を示す。

5.1.2 実験ケース Table 3に実験ケースを示す。実験パラメータは、頂版の排水条件および引抜き速度とした。なお、各ケースにおける貫入位置は、中心間隔で2.5D 以上離した位置とした。

緩速および中速の引抜きは油圧ジャッキ(Photo 4)を 用いて行い,急速および最急速の引抜きは台船上のクレ ーンで行った。また,頂版から排水を許容した実験ケー スも実施した。試験体の吊りおろし~貫入~引抜きの一 連の座標(x, y, z)は,防波堤に設置したトータルステー ションと360°プリズム (Photo 5)を用いて計測した。

# 5.2 貫入実験結果

5.2.1 貫入時間 Fig. 19に貫入深度h-時間T関係を 示す。貫入に要した時間はおおむねスカート1で20min, スカート2では15min程度であり,平均貫入速度は 0.09m/minであった。貫入深度は, Case2-3のみ予定深度 より0.6m深くなった。Case1-2は途中で貫入が困難になっ たため,一度クレーンにより引抜き再貫入を繰り返すこ とで所定の深さまで貫入させることができた。

5.2.2 貫入抵抗 Fig. 20に貫入深度h-貫入抵抗 (R<sub>m</sub>,R<sub>p</sub>)関係を示す。貫入抵抗の実測値R<sub>m</sub>は,貫入力と等 しいものとして(1)式により求めた。また図中には(2)式で



Fig. 16 試験体および計器配置図 Scaled Model and Location Sensors



N-Value at Installation site

Procedure of Field Tests

Table 3 実海域実験ケース

Cases of Field Tests

実験ケース	スカート	頂版 排水条件	引抜き 速度	変位速度 (mm/sec)	載荷方法
Case1-0	7 +	排水	緩速	0.35	ジャッキ
Case1-1			緩速	0.3	ジャッキ
Case1-2		리는 테는 카스	中速	2.5	ジャッキ
Case1-3	(D1.8 ×L3.0)	オトカトハ	急速	9.0	クレーン
Case1-4			最急速	25	クレーン
Case2-0		排水	緩速	0.25	ジャッキ
Case2-1	スカート2		緩速	0.45	ジャッキ
Case2-2	(D2.3 ×L2.0)	非排水	中速	2.5	ジャッキ
Case2-3			急速	7.0	クレーン



Photo 1 貫入実験状況 Field Penetration Tests

示される既往の貫入抵抗予測式<sup>6</sup>による値R<sub>p</sub>も示してあ る。

$$R_m = W + P_s \times \frac{\pi}{4} \mathbf{D}^2 \tag{1}$$

$$R_{p} = \left(\gamma' + \frac{aP_{s}}{h}\right) Z_{o}^{2} \left(exp\left(\frac{h}{Z_{o}}\right) - 1 - \left(\frac{h}{Z_{o}}\right)\right) (K\tan\delta)_{o}(\pi D_{o}) + \left(\gamma' - \frac{(1-a)P_{s}}{h}\right) Z_{o}^{2} \left(exp\left(\frac{h}{Z_{o}}\right) - 1 - \left(\frac{h}{Z_{o}}\right)\right) (K\tan\delta)_{o}(\pi D_{o}) + \frac{h}{2} \left(exp\left(\frac{h}{Z_{o}}\right) - 1 - \left(\frac{h}{Z_{o}}\right)\right) (K\tan\delta)_{o}(\pi D_{o}) + \frac{h}{2} \left(exp\left(\frac{h}{Z_{o}}\right) - 1 - \left(\frac{h}{Z_{o}}\right)\right) (K\tan\delta)_{o}(\pi D_{o}) + \frac{h}{2} \left(exp\left(\frac{h}{Z_{o}}\right) - 1 - \left(\frac{h}{Z_{o}}\right)\right) (K\tan\delta)_{o}(\pi D_{o}) + \frac{h}{2} \left(exp\left(\frac{h}{Z_{o}}\right) - 1 - \left(\frac{h}{Z_{o}}\right)\right) (K\tan\delta)_{o}(\pi D_{o}) + \frac{h}{2} \left(exp\left(\frac{h}{Z_{o}}\right) - 1 - \left(\frac{h}{Z_{o}}\right)\right) (K\tan\delta)_{o}(\pi D_{o}) + \frac{h}{2} \left(exp\left(\frac{h}{Z_{o}}\right) - 1 - \left(\frac{h}{Z_{o}}\right)\right) (K\tan\delta)_{o}(\pi D_{o}) + \frac{h}{2} \left(exp\left(\frac{h}{Z_{o}}\right) - 1 - \left(\frac{h}{Z_{o}}\right)\right) (K\tan\delta)_{o}(\pi D_{o}) + \frac{h}{2} \left(exp\left(\frac{h}{Z_{o}}\right) - 1 - \left(\frac{h}{Z_{o}}\right)\right) (K\tan\delta)_{o}(\pi D_{o}) + \frac{h}{2} \left(exp\left(\frac{h}{Z_{o}}\right) - 1 - \left(\frac{h}{Z_{o}}\right)\right) (K\tan\delta)_{o}(\pi D_{o}) + \frac{h}{2} \left(exp\left(\frac{h}{Z_{o}}\right) - 1 - \left(\frac{h}{Z_{o}}\right)\right) (K\tan\delta)_{o}(\pi D_{o}) + \frac{h}{2} \left(exp\left(\frac{h}{Z_{o}}\right) - 1 - \left(\frac{h}{Z_{o}}\right)\right) (K\tan\delta)_{o}(\pi D_{o}) + \frac{h}{2} \left(exp\left(\frac{h}{Z_{o}}\right) - 1 - \left(\frac{h}{Z_{o}}\right)\right) (K\tan\delta)_{o}(\pi D_{o}) + \frac{h}{2} \left(exp\left(\frac{h}{Z_{o}}\right) - 1 - \left(\frac{h}{Z_{o}}\right)\right) (K\tan\delta)_{o}(\pi D_{o}) + \frac{h}{2} \left(exp\left(\frac{h}{Z_{o}}\right) - 1 - \left(\frac{h}{Z_{o}}\right)\right) (K\tan\delta)_{o}(\pi D_{o}) + \frac{h}{2} \left(exp\left(\frac{h}{Z_{o}}\right) - 1 - \left(\frac{h}{Z_{o}}\right)\right) (K\tan\delta)_{o}(\pi D_{o}) + \frac{h}{2} \left(exp\left(\frac{h}{Z_{o}}\right) - 1 - \left(\frac{h}{Z_{o}}\right)\right) (K\tan\delta)_{o}(\pi D_{o}) + \frac{h}{2} \left(exp\left(\frac{h}{Z_{o}}\right) - 1 - \left(\frac{h}{Z_{o}}\right)\right) (K\tan\delta)_{o}(\pi D_{o}) + \frac{h}{2} \left(exp\left(\frac{h}{Z_{o}}\right) - 1 - \left(\frac{h}{Z_{o}}\right)\right) (K\tan\delta)_{o}(\pi D_{o}) + \frac{h}{2} \left(exp\left(\frac{h}{Z_{o}}\right) - 1 - \left(\frac{h}{Z_{o}}\right)\right) (K\tan\delta)_{o}(\pi D_{o}) + \frac{h}{2} \left(exp\left(\frac{h}{Z_{o}}\right) - 1 - \left(\frac{h}{Z_{o}}\right)\right) (K\tan\delta)_{o}(\pi D_{o}) + \frac{h}{2} \left(exp\left(\frac{h}{Z_{o}}\right) - 1 - \left(\frac{h}{Z_{o}}\right)\right) (K\tan\delta)_{o}(\pi D_{o}) + \frac{h}{2} \left(exp\left(\frac{h}{Z_{o}}\right) - 1 - \left(\frac{h}{Z_{o}}\right)\right) (K\tan\delta)_{o}(\pi D_{o}) + \frac{h}{2} \left(exp\left(\frac{h}{Z_{o}}\right) - 1 - \left(\frac{h}{Z_{o}}\right) (K\tan\delta)_{o}(\pi D_{o}) + \frac{h}{2} \left(exp\left(\frac{h}{Z_{o}}\right) - 1 - \left(\frac{h}{Z_{o}}\right) (K\tan\delta)_{o}(\pi D_{o}) + \frac{h}{2} \left(exp\left(\frac{h}{Z_{o}}\right) - 1 - \left(\frac{h}{Z_{o}}\right) (K\tan\delta)_{o}(\pi D$$

$$\left(\left(\gamma' - \frac{(1-a)P_s}{h}\right)Z_i\left(exp\left(\frac{h}{Z_i}\right) - 1\right)N_q + \gamma'tN_\gamma\right)(\pi Dt) \quad (2)$$

$$Z_{o} = D_{o}(1 - m^{2}) / 4 / (Ktan\delta)_{o}$$
(3)  
$$Z_{i} = D_{i} / 4 / (Ktan\delta)_{i}$$
(4)

$$Z_i = D_i / 4 / (Ktan\delta)_I$$

- W:スカート水中重量 P。: サクション(=スカート内外水圧差)

```
D<sub>i</sub>, D<sub>o</sub>, D: スカート内径, 外径, 平均径
      :水中単位体積重量
```

- γ' : 動水勾配係数 а
- h :貫入深度
- Κ :静止土圧係数
- δ :壁面摩擦角(Ktano=0.5)
- : 支持力係数 N<sub>a</sub>,  $N_{\nu}$
- : スカート厚 t
  - :影響係数

m

予測式の第1項, 第2項, 第3項は, スカート外側の周面 抵抗、スカート内側の周面抵抗、支持力公式から定まる スカートの先端抵抗を表す。予測計算に用いたサクショ ンP。は、スカートの内部土の理論上の浸透破壊から定ま る限界サクションとした。予測値には、貫入中にスカー ト内部地盤が緩くなることによってスカート内外の透水 係数比 $k_f$ (= $k_i/k_o$ ,  $k_i$ > $k_o$ ) が変化した場合の値を示す。 Creagerによる20%粒径D20からkを推定する方法が用いら れるが, ばらつきも認められる。実測値は, k=1~5に よりばらつきを表す予測値とおおむね対応したことから, 既往の予測式によって貫入抵抗が予測可能であると想定 される。スカート1の貫入抵抗の実測値150kNにおける最 大サクションは約50kPa,スカート2の貫入抵抗の実測値 100kNにおける最大サクションは約20kPaであった。

5.2.3 揚水量 Fig. 21にスカート2(Case2-0)での貫 入中の揚水量を示す。貫入中の揚水量の実測値は、0.4~ 0.7m<sup>3</sup>/minであり,浸透流解析で予測した地盤からの流入 量とスカート内の海水を排水する流量との合計0.58 m<sup>3</sup>/minとほぼ一致した。

5.2.4 Fig. 22 に ス カ ー ト 貫入時の傾斜角 1(Case1-4)での貫入中の傾斜角を示す。貫入中の傾斜角 は約x方向0.5°, y方向1°とサクション貫入中にはほぼ 変化せず、修正・制御はできていない。多室型のスカー トサクションの傾斜制御は、各室内のサクション量を変 えることによって可能であり実績もあるが<sup>7)</sup>, 今回のよ うな単室型の場合の傾斜制御には課題が残されている。

#### 5.3 引抜き実験結果

5.3.1 引抜き荷重 Fig. 23に引抜き荷重P-鉛直変 位zの関係を示す。図中には降伏荷重も併記した。降伏荷 重は、logP-logz曲線の折れ点から求めた。変位制御によ













る引抜き速度の増大に伴い引抜き抵抗が大きくなること が実海域規模でも確認できた。暴風時を想定した引抜き 速度(2.5~25mm/sec)では、自重+周面摩擦抵抗(80~ 100kN)の2~5倍の引抜き抵抗(220~475kN)が確認され た。スカート形状で比較すると、スカート1よりスカート 2のほうがスカート内断面積は大きく,サクション効果の 影響を受けやすいため、同一引抜き速度における引抜き 抵抗は大きくなる結果となった。

Fig. 24に引抜き荷重--引抜き速度の関係を示す。引抜



Photo 2 引抜き実験状況 Field Pullout Tests

Photo 5 360° プリズム All-Around Prism

き速度の増大に伴い、降伏荷重および最大荷重はおおむ ね対数速度に比例して増加することが確認できた。

5.3.2 **頂版下のサクション** Fig. 25に頂版下のサク ションP<sub>s</sub>-鉛直変位zの関係を示す。サクションは微小な 鉛直変位で急増し、その後スカート模型が引抜かれ始め ても漸増する傾向がみられた。

Fig. 26に頂版下のサクションP<sub>s</sub>-引抜き速度vの関係 を示す。引抜き速度の増大に伴い降伏荷重時および最大 荷重時のサクションはおおむね対数速度に比例して増加 する傾向がみられた。以上の結果より,引抜き模型実験 で確認できた引抜き速度の増大に伴い微小な変位でもサ クションが大きく発生し,引抜き抵抗も大きく増大する ことが実海域での引抜き実験で追認できた。

5.3.3 サクションの深度分布 Fig. 27に降伏荷重時 におけるサクションP<sub>s</sub>の深度分布を示す。いずれのスカ ートおよびケースにおいても、先端付近のサクションは 頂版付近のそれに比べてやや小さいもののサクションが 発生した。この結果より、サクションによって内部土全 体が持ち上げられているものと推定される。

5.3.4 引抜き抵抗力の構成比 各スカート頂版排水 条件の最大荷重時における引抜き抵抗力の構成比率は, 自重が30~40%,周面摩擦力が60~70%であった。引抜 き速度が変化しても周面摩擦力は一定と仮定すると,引 抜き速度が大きいCase1-3とCase2-3の最大荷重時におけ る引抜き抵抗力の構成比率は,自重が8~10%,周面摩擦 力が12~23%,サクション抵抗力が約67~80%であった。

# 実海域引抜き実験結果のFEM解析による 検証

# 6.1 FEM解析の概要

6.1.1 解析条件 Fig. 28に解析に用いたメッシュ図
(スカート1)を示す。基本的な解析条件,解析プログラムは4.1.1と同様とした。地盤の入力定数のうち,内部摩擦角φと透水係数kは,現地採取試料を再構成して実施した





Effect of Rate of Applied Load on Pullout Resistance





with Vertical Displacement







Fig. 29 スカート1の解析結果(上段:引抜き荷重,下段:頂版下のサクション)

Comparison of Measured and Calculated Results of Skirt-1(Upper Stand:Pullout Load, Lower Stand:Suction Pressure)

三軸圧縮試験(CD)結果および透水試験結果から定めた。 剛性EはN値から $V_S$ を介して推定した $G_0(V_S=80N^{0.333}, G_0=\rho V_S^2/g)$ を、 $G/G_0 \sim \gamma$ 関係においてせん断ひずみγを1% (スカート近傍では大きなせん断ひずみが発生している ため)として低減させた値から求めた。Table 4に入力定数 一覧表を示す。貫入時のサクションによるスカート内部 における土の盛り上がり量は0.5m(一定値)とした。

6.1.2 解析ケース 解析ケースはTable 3と同様とす る。ケースの名称は、各ケースの番号の後に"C"を付 けた。解析パラメータは実験同様、頂版の排水条件と引 抜き速度である。頂版排水条件では、頂版要素を設置せ ずスカート内部土の上部を定水頭境界とした。

# 6.2 FEM解析の結果

 6.2.1 引抜き荷重と頂版下サクション Fig. 29にス カート1(D1.8m×L3.6m)の解析結果(上段:引抜き荷重P 一鉛直変位z,下段:頂版下水要素のサクションP<sub>s</sub>一鉛直 変位z)を実験結果とともに示し(解析:赤線,実験:青線), Fig. 30にスカート2(D2.3m×L2.0m)の解析結果を同様に 示す。解析における引抜き荷重一鉛直変位関係は、すべ てのケースにおいて実験結果と同様な傾向を示しており, 解析でも引抜き速度が大きくなるにつれ引抜き抵抗が増 加する結果が得られた。頂版下のサクションー鉛直変位 関係では,大きい引抜き速度では解析結果の頂版下のサ クションは実験結果よりもやや大きくなる傾向があるが, 引抜き速度の増加とともに発生する頂版下のサクション の値が増加するという傾向はよく一致した。

6.2.2 サクション分布 Fig. 31に鉛直変位 z=56mm(Fig.29 矢印)時のCase1-0C(v=0.3mm/sec)と Case1-3C(v=9mm/sec)のサクション分布を示す。引抜き 速度が小さいケース(Case1-0C)では、サクションはほと んど発生していないが、速度が大きいケース(Case1-3C) では、スカート内にサクションが大きく発生した。

6.2.3 鉛直変位分布 Fig. 32に同じ変位時のz分布 を示す。引抜き速度が小さいケース(Case1-0C)では、変 位が大きい部分は頂版およびスカート部分に限定されて いるのに対し、速度が大きいケース(Case1-3C)では、ス カート内部全体に変位が大きい範囲が広がった。これは、 引抜き速度が大きくなると、発生したサクションにより スカート内部土一緒に持ち上げられ、引抜き抵抗が増大



Fig. 30 スカート2の解析結果(上段:引抜き荷重,下段:頂版下のサクション)

Comparison of Measured and Calculated Results of Skirt-2(Upper Stand:Pullout Load, Lower Stand:Suction Pressure)

することを示す。

### 7. おわりに

TLP型の浮体式洋上風車に適用するアンカーとしてス カートサクションアンカーの引抜き抵抗力を検証した。 以下に得られた所見を示す。引抜き模型実験結果より, 引抜き速度の増大に伴い微小変位でサクションが大きく 発生し,降伏時の引抜き荷重が大きくなることが確認で きた。また,模型実験で確認できたことが実海域引抜き 実験でも追認できた。

- 各引抜き実験の FEM 解析結果より、引抜き速度 と引抜き荷重およびサクションの関係において、 解析結果は実験結果と概ね一致したことから、土 /水連成 FEM を用いることで、スカートサクシ ョンの引抜き挙動をシミュレーションできる。
- 2) 引抜き速度が大きいケースの最大荷重時では、自 重や周面摩擦力に比べてサクション抵抗力が占 める割合は大きく、約6~8割程度であった。
- 3) 実海域の貫入実験結果より、貫入抵抗および揚水量の実測値は、事前の予測結果とよい対応を示しており、既往の予測手法の妥当性が検証できた。

#### 参考文献

- 伊藤,他:新形式海洋構造物基礎の開発(その2)-桟橋先端防商港基礎への適用-,大林組技術研究所所報,No. 64, pp.25-30, 2002.1.
- ISO19901-4 Petroleum and natural gas Industries– Offshore Structures-Part4 Geotechnical and foundation design considerations, pp1∼pp.204, 2016.3.
- 3) 海洋架橋・橋梁調査委員会:スカート・サクション 基礎の設計・施工マニュアル, pp.19-23, 2005.6.



Fig. 31 サクション分布 Distribution of Suction Pressure

Fig. 32 鉛直変位分布 Distribution of Vertical Displacement

- Martin Achmus, E. T.: Numerical Simulation of the Tensile Resistance of Suction Buckets in Sand, Journal of Ocean and Wind Energy, Vol. 1, No. 4, pp. 231-239, 2014.11.
- Iizuka, A and Ohta, H: A determination procedure of input parameter in elasto-viscoplastic finite element analysis, Soils and Foundation, Vol.27, No.3, pp.71-87, 1987.9.
- G.T. Houlsby, E. T.: Design procedures for installation of suction caissons in sand, Proceedings of the Institution of Civil Engineers Geotechnical Engineering 158, pp135– 144, 2005.7.
- 7) 廣長,他:スカート基礎を有する防衝工の施工(その 2:姿勢制御),第57回土木学会全国大会年次学術講 演会,2001.9.