短形プールを対象としたスロッシング発生時の挙動評価技術

染川大輔 飯田有未後藤 暁

Wave Height Evaluation Method of the Sloshing Phenomenon in Swimming Pools

Daisuke Somekawa Yumi Iida

Satoru Goto

Abstract

Designers planning a swimming pool on the upper floors of a building are required to consider the sloshing phenomenon. This is because the water of the pool significantly affects the building by the sloshing resonance phenomenon. Some existing estimation formulas for a rectangular tank are the formulas of the sloshing natural frequency and maximum wave height. In this study, the validity of the formulas is examined using tank experiments and computational fluid dynamics. We found that the experimental and analytical results are roughly equivalent to the values estimated from the formulas. However, the formula may overestimate the maximum wave height in some cases. The sloshing resonance phenomenon is relatively sensitive to the pool and building natural frequency ratio. Therefore, computational fluid dynamics is required for a detailed study.

概 要

高層建物の上層フロアにプールを計画する際には,設計の時点でスロッシングに対する検討が要求される。 建物の固有振動数とプールのスロッシングの固有振動数が一致すると,共振が発生しプールの水がこぼれ,プー ル周辺のフロアに影響するだけなく,外装ガラスへの影響も懸念されるためである。スロッシングの固有振動数 や最大波高の推定式としては矩形タンクを対象とした推定式がある。ここではタンクに比べて水深の浅いプー ルに対する適用可能性の検討を,水槽実験と数値流体解析を用いて行った。その結果,既存式の適用が可能であ ることを示した。一方で,推定式では最大波高を過大評価してしまう可能性も示した。スロッシングの共振現象 は、プールと建物の固有振動数の比に敏感な現象であるため、ここで示した式は概略の検討時には有効である が、詳細な検討には数値流体解析を行う必要がある。

1. はじめに

近年,建物の高級感の演出や集客を目的として,ホテ ルやマンションの高層フロアにプールの計画がしばしば 採用される。こうしたプールの多くは眺望の良いインフ ィニティプールとなっていることが多い。インフィニテ ィプールは水盤や外縁を水で覆い,外縁が存在しないか のように見せかけたプールであり,屋上の外部,屋内を 問わずプールが窓際に計画される傾向にある。

一方,地震発生時にはビルの揺れによりプールの水が こぼれることが懸念される。プールのような自由表面を 持つ液体の振動をスロッシングと呼び,プールの形状に 応じた固有振動数を有している。一般にスロッシングは 地震動の長周期成分により発生し,高層建物では長周期 地震動の応答を特に増幅させる性質があるため,ビルの 固有振動数とプールのスロッシングの固有振動数が一致 する場合に,共振現象が発生し被害が大きくなることが 考えられる。

2019年4月23日にフィリピンで発生した地震の際の画



Photo 1 高層ビルから流れ出すプールの水¹⁾ Water Flowing out of a Tall Building

像をPhoto1に示す。マニラのBinondo地区で高層ビルの屋 上から水があふれ出している様子が確認できる。この写 真では水だけが落下しているが、屋内の場合には、水の 衝撃荷重によってガラスが割れ、ガラス片と共に水が降 り注ぐ可能性もある。最悪の場合には、プールに入って いる人が投げ出されることも考えられる。そのため、高 層フロアにプールが計画される場合には、スロッシング に対する検討が必要である。

しかしこれまで,スロッシングは船舶やコンビナート のタンクを対象としていることが多く,プールを対象と した例はほとんど見られない。矩形のタンクを対象とし た固有振動数の算定式や,波高の推定式も報告²⁾されて いるが,適用範囲が明記されておらず,タンクに比べて 比較的浅い容器と言えるプールへの適用が可能であるか は不明である。

そこで本報では、高層フロアに計画されたプールを対 象として、既往のスロッシングの固有振動数と最大波高 の算定式の適用可能性を、水槽実験と数値流体解析の結 果を用いて検討した。

2. 評価の概要

2.1 水槽実験概要

水槽実験は大林組所有のゆれジャッジ(振動台)を用い て行った。振動台は最大振幅10cm,最大加振加速度100gal まで加振可能である。実験に用いた水槽(プール)は幅 6.2cm,奥行き16.1cm,高さ5cmで,実験では水深,加振 方向,加振振動数,加振加速度を様々に変化させた。加 振時間は設定した加振加速度に到達後30秒間とした。

実験の状況はビデオカメラで撮影し,プールの左側端 部の水面の挙動を画像解析により測定した(Photo 2)。画 像による処理を行いやすいよう食用色素で水に色を付け ている。実際には表面張力により端部の水面は全体の水 面高さより高くなるため,固有振動数の評価では中央部 の波高に近いやや内側の水面高さ(評価ライン2),水の最 大波高では最も端部の高さ(評価ライン1)で評価するこ ととした。カメラのフレームレートは30fpsであり,画像 解析もフレームごとに行っているため,評価の間隔は 1/30秒となる。また,水面高さの計算はプールの高さを 画面上のピクセル数で割って計算しているため,高さ方 向の解像度は約0.09mmである。

得られた波高の時系列波形の例をFig.1に示す。ここで は最初の端部より少し内側の水面高さ(3cm)を0としてい る。プールの端部では、少し内側よりも約4mm高くなっ ている。また、データの欠測や対象となる水面を見失う ということも発生しておらず、全加振時間にわたって波 高が測定できており、この方法により波高の評価が可能 であると考えられる。

2.2 数值流体解析概要

解析(CFD)はオープンソースの流体解析ソフトウェア であるOpenFOAM-4.1を用いた。使用した乱流モデルは OpenFOAMに実装されているRNG k-*e*モデルであり,ソ ルバーはinterDyMFoamを用いた。従来の算定式は渦無し 流のシンプルなポテンシャル理論をもとに構築されてい る。本研究では粘性や渦など考慮したナビエーストーク スの式を基礎式とし,有限体積法による数値流体解析を 行う。計算に際しては,水と空気の物性値としてそれぞ



Photo 2 水槽実験での水面高さ Wave Height in the Experiment



Time-series Waveform of a Wave Height

Table 1 数値流体計算に用いた物性値 Physical property values used for CFD

	水	空気
密度 (kg/m ³)	998.2	1.225
粘性係数 (kg/m・s)	1.005×10^{-3}	1.461×10 ⁻⁵
表面張力係数 (N/m)	0	0



れTable 1の値を用いた。メッシュサイズは、模型実験を 再現する場合は0.5mm,実大スケールのプールの解析を する場合には10mmとした。解析の時間刻みは模型実験 で1.0×10⁴秒,実大スケールで1.0×10³秒である。波高は, 水槽実験とは異なりプールの左側壁面での水の高さを計 算ステップごとにサンプリングすることとした。

2.3 流れの3次元性

矩形プールの場合,加振方向と水面の最大波高の間に は相関があり,斜めから加振するよりも正対する方向に 加振する場合に最大波高は大きくなる³⁾。そのため検討 の際には正対する方向の加振のみを考えることとした。

また,数値流体解析においては、メッシュの数が計算 の負荷に直結することから計算負荷の低減のために、2次 元的にプールを表現することが期待される。 そこでプールの奥行きを無くした場合と,全体を計算 した場合を比較した。得られた波高の時系列波形をFig.2 に示す。いずれも断面形状は同じであり,加振方向,加 振加速度も同じである。2つの波形は同じスロッシングの 固有振動数に沿った振動数で変動しており,2次元的な解 析でもスロッシングの検討には問題ないと考えられる。 最大波高に関しては2次元的な解析の方がやや大きくな っており,3次元的な解析よりも安全側の検討を行えると 考えることができる。したがって,以降の検討において は2次元的な解析のみを行った。

3. プールのスロッシングの固有振動数

3.1 固有振動数の算定式

矩形タンクのスロッシングの固有振動数の算定式として以下の式がある²。

$$f_n = \frac{1}{2\pi} \sqrt{\frac{(2n-1)\pi g}{L} tanh\left(\frac{(2n-1)\pi H}{L}\right)} \quad (1)$$

fn : *n*次の固有振動数 [Hz]

L : プールの幅 [m]

- g : 重力加速度 9.8 [m/sec²]
- H : プールの深さ [m]

式(1)は、プールの水が非圧縮・非粘性で、その運動は 渦なし運動と仮定したときに、理論式から導き出された ものであるため、容器(プールやタンク)の形状によらず 適用は可能であると考えられる。 実際には,非圧縮であることは問題なく成立するが, 非粘性についてはスロッシングの振動の系の中に減衰が 存在するため成立しない。しかし,振動数の評価に関し ては影響を与えないことからここでは無視できると考え られる。

3.2 水槽実験との比較

式(1)の精度を確認するため、加振振動数を変化させた 実験を行った。実験に用いたプールは2.1節に示したもの であり、水深は3cm、式(1)で得られた1次の固有振動数は 3.38Hzである。そこで加振振動数を1.58Hzから4.98Hzま で0.2Hzずつ, 3.38Hz付近では0.1Hzずつ変化させること とした。加振加速度は25galで一定で、加振時間はそれぞ れ30秒である。加振時の水面の挙動をPhoto 3に示す。ス ロッシングの固有振動数に相当する3.38Hzでの加振時 (Photo 3 (b))では、プールの中央に節(振動しない点)があ り、プールの両端で大きく水面が振動している。これは 横スロッシングと呼ばれる現象のうち1次モードでの振 動パターンといえる。一般に、2次モード以降ではプール 両端の変動は小さくなっていくことから、本報で対象と したいプールからの水のこぼれを検討する上では、この 1次モードが特に重要であるといえる。スロッシングの固 有振動数から少しずれた3.28Hzでの加振時(Photo 3 (a))で は、1次モードに近い振動となるものの、プール端部での 変動は小さく、加振振動数のわずかなずれが、波高に大 きく影響する。また、固有振動数から外れた場合(Photo 3 (c))では水面はほとんど振動しない。



Photo 3 加振時の水面の挙動 Behavior of Water Surface During Oscillation

実験で得られた最大水面高さと式(1)で得られた1次の 固有振動数(3.38Hz)の比較をFig. 3に示す。実験により得 られた水面高さが最も大きくなる振動数は式(1)で得ら れた固有振動数と概ね一致しており,式(1)によって矩形 のプールであってもスロッシングの固有振動数を求める ことができる。Photo 3で見られたように加振振動数がス ロッシングの固有振動数から外れた場合には,ほとんど 水面は振動しないため,水面高さはほぼ変わらない。

プールの幅と深さをパラメータとして1次の固有振動 数を求めた結果をFig.4に示す。プールの幅が大きくなる に従い,固有振動数は低くなる傾向にある。また,プー ルの水深が浅い方が固有振動数は低くなる。高さ100~ 150m程度の高層建築物では、1次の固有振動数は概ね 0.3Hz(1/0.02H~1/0.03H)となることから、プールの幅が3 ~4m程度の時にスロッシングが発生する可能性が高い といえる。通常のプールの形状ではプールの長辺方向は 10mを超えることが多いことから、どちらかと言えば短 辺方向の方が建物とプールのスロッシングの固有振動数 が共振する可能性が高いといえる。

4. 最大水位の推定

4.1 最大水位の推定式

1

矩形タンクの両端でのもとの水面高さからの上昇量は 以下の式で推定される²⁾。

$$\eta = \frac{a}{g} \cdot (l + \sigma) \tag{2}$$

$$\sigma = \sum_{k=1}^{\infty} \frac{\left(\frac{\alpha f}{f_k}\right)^2}{1 - \left(\frac{\alpha f}{f_k}\right)^2} \cdot \frac{8l}{k^2 \pi^2} \cdot (-1)^{(k-1)/2} \cdot \sin\left(\frac{k\pi}{2}\right)$$
(3)

η : 元の水面からの上昇量 [m]

H : プールの深さ [m]

- f : 加振振動数 [Hz]
- *a* : 加振加速度 [m/sec²]
- fk : k次のスロッシングの固有振動数 ただし, k=1, 3, 5, …
- g : 重力加速度 9.8 [m/sec²]
- α : 振動の伝達ロスを表す係数

式(2),(3)についても,式(1)と同様に非圧縮・非粘性, 渦なし運動といった仮定に基づいた式であり,プールへ の適用は可能であると考えられる。oについては,加振振 動数fが一つの値に定まる場合,fとftの差が大きくなると 急激に値が小さくなるため,比較的収束は早い。波高は 高次モードでは小さくなり,建屋に入力された地震動の 高周波成分はフィルターされて小さくなる傾向にあるた め概ねk=3程度まで計算すればよい。

αは線形理論的に求められた式には含まれないが、その場合f=fkの時にはσが発散することになる。しかし、実際にはFig.1に示したようにある程度の波高で概ね定常







First-order Natural Frequency in Various Pool Shape



Fig. 5 加振加速度による最大水位の変化 Maximum Wave Height at Each Oscillation Acceleration

状態に近い状況となる。これを加振による振動がプール の水に伝達されるまでのロスによるものと考え,加振振 動数に一定の係数αをかける方法が提案された⁴⁾。なお, 大きい加振加速度の場合にはプールの水がこぼれ,固有 振動数が変化することにより共振が発生しなくなるため, やはりある一定の波高以上にはならない。

こうして得られた η を用いると、最大水位は $H + \eta$ [m] として推定される。

4.2 水槽実験との比較

式(2)で得られた最大水位の精度を確認するため加振 加速度のみを変えた実験を行った。3.2節と同様に加振振 動数は式(1)から得られた3.38Hzとし、加振加速度を5gal から40galまで2galずつ変化させた。実験で得られた最大 水位と式(2)により求めた最大水位をFig.5に示す。図中の 直線はα=0.985とα=0.95の時の推定値である。



Photo 4 水のこぼれる様子 Water Spills

実験結果は加振加速度を大きくするにつれて,最大波 高が滑らかに大きくなるが,式(2)ではプールの形状が一 定であれば加振加速度に比例するため,直線的に最大波 高が大きくなる。また, aは既往の研究かに比べてやや大 きい0.985~0.95の範囲に収まっている。なお,実験結果 のうち加振加速度を35gal以下では水はこぼれず,40galと したときのみ水がこぼれている。また非線形現象である 砕波が生じているので,振動エネルギーのロスが大きく なっている。そのためこの結果のみ加振加速度に対する 最大水位の増加がやや小さめとなっていると考える。

加振加速度が40galの時の水のこぼれる様子をPhoto 4 に示す。Photo 3で見られたものと同様,水はプールの壁 面に沿って上向きに運動する成分が多いように見られる。 プールの上端を超えた部分の一部が,プールの外部に沿 って真下にこぼれるような挙動となっている。Photo 1に おいても,水が外部側に勢い良く飛び出すのではなく, どちらかといえば真下にこぼれているのも,このような 水の挙動の結果であると考えられる。

4.3 数値流体解析との比較

水槽実験ではプールの大きさや形状,加振加速度に制 限があるため、より実際のプールに近い形状や、様々な 形状のプールについて検討を行うため、数値流体解析を 行った。解析に用いた各パラメータをTable 2に示す。ケ ース1から7までは、水槽実験の模型程度の大きさを仮定 した場合であり、ケース8から15までは実スケールのプー ルを対象とした場合である。実スケールのプールについ ては他の条件を一定として、加振加速度を大きくした。 またいずれも加振振動数は式(1)を用いてスロッシング の1次の固有振動数を算出し、その振動数で加振した。

解析により得られた最大水位と式(2)で求めた最大水 位の比較をFig.6に示す。模型スケールのプールを対象と した場合(Fig.6(a))では,解析のケースによっては多少過 大評価あるいは過小評価となっているが,概ね式(2)で最 大水位を評価できると考えられる。ところが,実スケー ルのプールを対象とした場合(Fig.6(b))では,解析で得ら れた最大水位が概ねα=0.95の推定値よりも小さい結果と なった。

そこで,解析ケース11の時の水面の様子をFig.7に示す。 この解析では水がこぼれないようプールの壁を極端に高 く設定している。Photo4と同様に水は壁に沿って上に上 がっていくが,最大水位となるときには(中央の図)さら

Table 2 解析時のパラメータ



に上に上がるための水の量が足りず,プールの床面が見 える状況となっている。加振加速度が大きい場合,理論 的には水位はどこまでも大きくなるが,実際には水の総 量に依存しており,そのため式(2)の推定値より小さくな ったと考えられる。また,Fig.5で見られたように非線形 性が強く出ていることも考えられ,そのためαが他のケ ースよりも小さくなっていると思われる。



Fig. 7 水の挙動(解析ケース11) Behavior of Water Surface During Oscillation (case11)

なおケース14,15では最大水位が10m程度となっており, 設計上現実的なケースではない。そのため,設計で検討 する範囲ではα=0.95が下限値と考えられる

4.4 溢流量の推定式

Photo 4で見られたように、プールから水がこぼれる場 合には、プールの壁の高さよりも高い部分の水が外にこ ぼれることとなる。スロッシング発生時のプールの揺れ を加振方向から観察したものをPhoto 5に示す。この時の 水面は加振の直交方向に対し、ほぼ一様な挙動となって いることがわかる。そこで、プールの壁よりも高い範囲 の水量を三角柱で仮定することを考える(Photo 6)。通常、 元の水面の高さとプールの壁面の高さは同じであること から、三角柱の高さは元の水面からの上昇量ηとして表 すことができる。したがって、プールからこぼれる水の 量(溢流量)の最大値W[m³]は以下の式で表される。また、 このWをプールの総水量で割ればプールの規模に合わせ た排水計画に有効となる溢流量の割合を求めることがで きる。

$$W = \frac{\eta \cdot l}{2} \cdot B \tag{4}$$

η : 元の水面からの上昇量 [m]
l : プールの幅の半分の長さ [m]
B : プールの奥行き [m]

5. まとめ

建物の高層フロアに計画された矩形のプールを対象と して、そのスロッシングの固有振動数と最大水位を、矩 形タンクの式を用いて推定できるか検討を行い、以下の 知見を得た。

- 水槽実験と数値流体解析の結果と、既往の矩形タンクでの推定式の結果を比較し、矩形タンクの式を用いて評価することが可能であることを示した。
- プールから溢流する水の挙動やその最大量について、予測する式を提案した。
- スロッシングの共振現象は、プールと建物の固有 振動数の比に対して敏感な現象であることが明ら かとなった。
- プールの固有振動数はプールの形状に依存するため、ここで示した算定式は、概略の検討の際に用



Photo 5 加振直交方向からみた水の挙動 Behavior of Water Surface Viewed from the Orthogonal Direction of Oscillation



Photo 6 溢流する範囲の仮定 Assumption of Overflowing Area

いるだけにとどめ、実施設計の際など、詳細な 検討を行うためには数値流体解析を行うこと。

謝辞

本検討を進めるにあたって,大阪市立大学の重松考昌 教授から様々な示唆をいただきました。ここに記して謝 意を表します。

参考文献

- Skyscraper's Rooftop Pool Spills Everywhere as Earth quake Rocks Manila, https://gizmodo.com/skyscrapersrooftop-pool-spills-everywhere-as-earthquak-1834215176, 2019.7.16閲覧
- 2) 藤田勝久:タンクのスロッシング(その2:矩形タン ク), 三菱振動マニュアル, 1976.7
- 3) 遠田豊,他:矩形断面容器において加振方向角を変 化させた場合のスロッシング,土木学会論文集 A2(応用力学), Vol. 68, No. 2, pp. 637-644, 2012
- Dongming Liua, Pengzhi Lin : A numerical study of three-dimensional liquid sloshing in tanks, Journal of Computational Physics 227, pp. 3921-3939, 2008